



ZUSATZKURS (iR Vision 3D)



ROBOTER | ZUSATZKURS

BESCHREIBUNG

Ihr Roboter soll selbstständig Teile in allen Freiheitsgraden oder auch in kontrastarmen Anwendungen prozesssicher lokalisieren können? In unserem 3D-Vision Kurs wird Ihnen das notwendige "Know-How" vermittelt. Hierbei werden die Montage- und Einsatzmöglichkeiten unseres 3D-Systems, die 3D-Map bei unterschiedlichen Materialien und Oberflächen sowie die verschiedenen 3D-Techniken erläutert. Praxisbezogen werden geeignete 3D-Erkennungs-Tools anhand von unterschiedlichen Musterbauteilen unter Berücksichtigung des Greifkonzepts und applikationsseitigen Anforderungen aufgezeigt. Schöpfen Sie durch den Besuch dieses praxisnahen Workshops vollstes Potential durch das Vision-System und Ihren Mitarbeitern aus!

ZIELE

- Einrichten und Testen von 3D-Vision Prozessen

THEMEN

- Vorstellung 3D-Vision-Produktportfolio
- Hard- und Software- Voraussetzungen
- Montage- und Einsatzmöglichkeiten
- Erläuterung 3D-Map/Punktwolke bei unterschiedlichen Materialien und Oberflächen
- Grundlagen 3D-Techniken (3D und hybride -Techniken)
- Einrichtung und Kalibrierung
- Snap-Tool / Depth-Snap-Tool
- Vision Prozesse: 3D-Single-View, Stitching
- Erkennungs-Tools: Peak-, BLOB-, Box-, 3D-One-Sight-Model-Locator, 2F-Gripper-Tool, GPM-L
- Child-Locator Tools: PlaneMeasTool, MeasObstruction-Tool

ZIELGRUPPE

- Anlagenbediener
- Applikationsingenieur

VORKENNTNISSE

Zusatzkurs (iR Vision 2D)

DAUER

2 Tage

ANZAHL TEILNEHMER

2-3

VORAUSSETZUNGEN

Zusatzkurs (iR Vision 2D)